



# PROSES ACAK

Kuliah Statistik Dan Stokastik  
Teknik Fisika ITS

# Konsep Proses Acak

- Proses acak / stokastik  $X(t)$  didefinisikan:
  - Variabel acak yg berubah thd waktu: nilainya berubah thd waktu
  - Fungsi waktu yg acak: kumpulan fungsi yg ditentukan utk setiap outcome
- $X(t)$  pada  $t_1$  adalah variabel acak  $X(t_1)$
- Realisasi  $X(t)$  adalah sebuah fungsi waktu disebut sample function/path
- Ruang sampel-nya (dikenal sbg ensemble) adalah kumpulan fungsi waktu
- $X(t)$  pd waktu yg berbeda dapat memiliki distribusi yg sangat berbeda

# Contoh 1

Sebuah sinyal sinus  $X(t) = \cos(t+\phi)$  dengan  $\phi$  adalah RV yg ditentukan oleh pelempaan koin:

$\phi = 0$  jika muncul muka

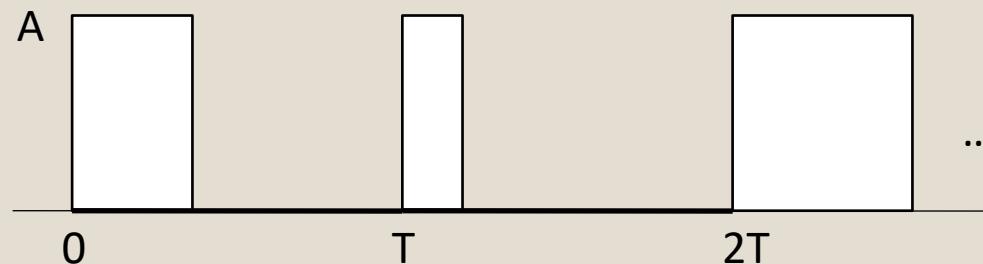
$\phi = 1$  jika muncul belakang

- $X(t)$  adalah acak yg nilainya tdk dpt ditentukan sebelumnya
- $X(t)$  bukan RV krn sebuah fungsi waktu bukan angka yg ditentukan oleh outcome eksperimen acak
- Ruang sampel =  $\{x_1(t), x_2(t)\} = \{\cos(t), -\cos(t)\}$  krn  $\cos(t+\pi) = -\cos(t)$
- Utk sembarang waktu  $t_1$ ,  $X(t_1)$  adalah RV dua nilai yg paling mungkin:  $\cos(t_1)$  dan  $-\cos(t_1)$

# Contoh 2

Sebuah sinyal pulsa kotak dengan periode  $T$ , tinggi pulsa  $A$ , dan lebar pulsa  $W$  yang bebas dr periode ke peiode dan terdistribusi uniform sepanjang satu periode:  $W \sim U(0,T)$

- $X(t)$  adalah acak krn nilainya tdk dpt ditentukan secara pasti sebelumnya
- $X(t)$  bukan RV krn nilainya adalah fungsi waktu meskipun utk sembarang  $t_1$ ,  $X(t_1)$  adalah RV biner dng dua nilai yg mungkin: 0 atau  $A$
- Ruang sampel adalah kumpulan fungsi waktu yg tak terbatas.



# Karakterisasi Proses Acak (1)

- Karena  $X(t_1)$  adalah RV, maka:

- fungsi mean =

$$\bar{x}(t_1) = E[X(t_1)] = \int_{-\infty}^{\infty} xf_{X(t_1)}(x) dx$$

- fungsi mean square =

$$E[X^2(t_1)] = \int_{-\infty}^{\infty} x^2 f_{X(t_1)}(x) dx$$

- fungsi variansi =

$$\sigma^2_{X(t_1)} = E[X^2(t_1)] - [\bar{x}(t_1)]^2$$

# Karakterisasi Proses Acak (2)

- Terdapat joint PDF  $f_{X(t_1), X(t_2)}(x_1, x_2)$  utk dua RV  $X(t_1)$  dan  $X(t_2)$ , shg:
  - fungsi autokorelasi =

$$R_x(t_1, t_2) = E[X(t_1)X(t_2)]$$

- fungsi autokovarian =

$$C_x(t_1, t_2) = E[\{X(t_1) - \bar{x}(t_1)\}\{X(t_2) - \bar{x}(t_2)\}]$$

- koefisien korelasi =

$$\rho(t_1, t_2) = \frac{C_x(t_1, t_2)}{\sqrt{C_x(t_1, t_1)C_x(t_2, t_2)}} = \frac{C_x(t_1, t_2)}{\sigma_{x(t_1)}\sigma_{x(t_2)}}$$

Autokovarian = autokorelasi – (mean  $t_1$ )(mean  $t_2$ )

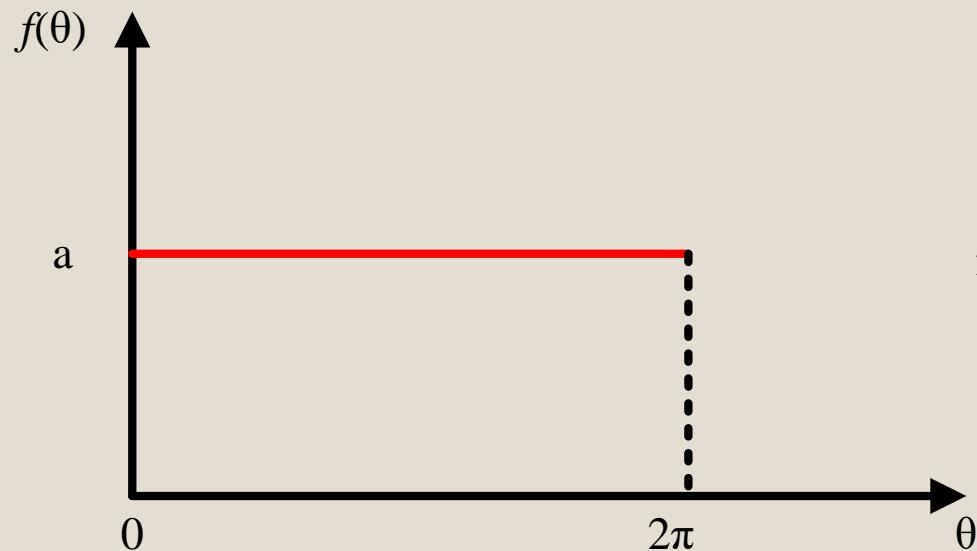
$$C_x(t_1, t_2) = R_x(t_1, t_2) - \bar{x}(t_1)\bar{x}(t_2)$$

# Contoh 3

Tentukan nilai mean dan fungsi autokorelasi dari:

$$X(t) = A \cos(\omega t + \theta)$$

jika A dan  $\omega$  konstan, sedangkan  $\theta$  berdistribusi uniform pada interval  $(0, 2\pi)$ .



$$\int_{-\infty}^{\infty} f_x(x) dx = 1$$

$$\int_0^{2\pi} a d\theta = 1 \rightarrow a \cdot 2\pi = 1$$

$$a = \frac{1}{2\pi}$$

Fungsi kerapatan probabilitas dari  $\theta$  adalah:  $f_{\theta}(\theta) = \frac{1}{2\pi}$

$$E[X(t)] = E[g(\theta)]$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} g(\theta) f_{\theta}(\theta) d\theta$$

$$= \int_0^{2\pi} A \cos(\omega t + \theta) \frac{1}{2\pi} d\theta$$

$$= \frac{A}{2\pi} \int_0^{2\pi} \cos(\omega t + \theta) d\theta$$

$$= \frac{A}{2\pi} \sin(\omega t + \theta) \Big|_0^{2\pi}$$

$$= \frac{A}{2\pi} \{ \sin(\omega t + 2\pi) - \sin(\omega t + 0) \}$$

$$= \frac{A}{2\pi} \{ \sin \omega t \cos 2\pi + \cos \omega t \sin 2\pi - \sin \omega t \}$$

$$= \frac{A}{2\pi} \{ \sin \omega t - \sin \omega t \}$$

$$= 0$$

$$\begin{aligned}
R_{xx}(t_1, t_2) &= E[X(t_1)X(t_2)] \\
&= E[(A \cos(\omega t_1 + \theta))(A \cos(\omega t_2 + \theta))] \\
&= E[A^2 \cos(\omega t_1 + \theta) \cos(\omega t_2 + \theta)] \\
&= A^2 E[\cos(\omega t_1 + \theta) \cos(\omega t_2 + \theta)] \\
&= \frac{A^2}{2} E[\cos(\omega t_1 + \theta + \omega t_2 + \theta) + \cos(\omega t_1 + \theta - \omega t_2 - \theta)] \\
&= \frac{A^2}{2} E[\cos(\omega(t_1 + t_2) + 2\theta) + \cos \omega(t_1 - t_2)] \\
&= \frac{A^2}{2} E[\cos(\omega(t_1 + t_2) + 2\theta)] + \frac{A^2}{2} E[\cos \omega(t_1 - t_2)]
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
E[\cos(\omega(t_1+t_2) + 2\theta)] &= \int_0^{2\pi} \cos(\omega(t_1+t_2) + 2\theta) \frac{1}{2\pi} d\theta \\
&= \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \cos(\omega(t_1+t_2) + 2\theta) d\theta \\
&= \frac{1}{2\pi} \frac{1}{2} \sin(\omega(t_1+t_2) + 2\theta) \Big|_0^{2\pi} \\
&= \frac{1}{4\pi} \left\{ \sin(\omega(t_1+t_2) + 4\pi) - \sin \omega(t_1+t_2) \right\} \\
&= \frac{1}{4\pi} \left\{ \sin \omega(t_1+t_2) \cos 4\pi + \cos \omega(t_1+t_2) \sin 4\pi - \sin \omega(t_1+t_2) \right\} \\
&= \frac{1}{4\pi} \left\{ \sin \omega(t_1+t_2) - \sin \omega(t_1+t_2) \right\} \\
&= 0
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
R_{xx}(t_1, t_2) &= \frac{A^2}{2} E[\cos \omega(t_2 - t_1)] \\
&= \frac{A^2}{2} \cos \omega(t_2 - t_1) \\
&= R_{xx}(t_2 - t_1)
\end{aligned}$$

# Hubungan Definisi dalam Ensemble dan Waktu

$$\bar{x} = E[x(t)] = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t) dt$$

$$\bar{x^2} = E[x(t)^2] = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t)^2 dt$$

$$R_{xx}(\tau) = E[x(t)x(t+\tau)] = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t)x(t+\tau) dt$$

$$R_{xy}(\tau) = E[x(t)y(t+\tau)] = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t)y(t+\tau) dt$$

# Sifat Fungsi Autokorelasi

1.  $R_{xx}(\tau)$  fungsi genap,  
sehingga :  $R_{xx}(\tau)=R_{xx}(-\tau)$

Bukti : 
$$\begin{aligned} R_{xx}(\tau) &= E[X(t_1)X(t_2)] \\ &= E[X(t_2)X(t_1)] \\ &= E[X(t+\tau)X(t)] \\ &= R_{xx}(t-(t+\tau)) \\ &= R_{xx}(-\tau) \end{aligned}$$

2. Apabila  $|R_{xx}(\tau)|$  tdk punya komponen periodik, maka

$$\lim_{\tau \rightarrow \infty} R_{xx}(\tau) = \bar{X}^2$$

3.  $R_{xx}(0)=E[X^2(t)]$

Bukti:

$$\begin{aligned} E[X^2(t)] &= E[X(t)X(t)] \\ &= R_{xx}(t-t) \\ &= R_{xx}(0) \end{aligned}$$

4.  $|R_{xx}(\tau)| \leq R_{xx}(0)$

5. Bila  $x(t)$  periodik, maka  $R_{xx}(\tau)$  juga periodik dengan periode yang sama

# Sifat Fungsi Korelasi Silang

1.  $R_{XY}(\tau)$  fungsi ganjil

Bukti :

$$\begin{aligned} R_{XY}(\tau) &= E[X(t)Y(t+\tau)] \\ &= E[Y(t+\tau)X(t)] \\ &= R_{YX}(t-(t+\tau)) \\ &= R_{YX}(-\tau) \end{aligned}$$

$$R_{XY}(\tau) \neq R_{XY}(-\tau)$$

Jadi bukan fungsi genap

$$2. |R_{XY}(\tau)| \leq \sqrt{R_{XX}(0)R_{YY}(0)}$$

3. Jika :

$$\dot{X}(t) \triangleq \frac{d}{dt}X(t)$$

maka:

$$R_{\dot{x}y}(\tau) \triangleq E[\dot{X}(t+\tau)Yt] = \frac{d}{d\tau}R_{xy}(\tau)$$

$$R_{\dot{x}\dot{y}}(\tau) \triangleq E[\dot{X}(t+\tau)\dot{Y}t] = -\frac{d^2}{d\tau^2}R_{xy}(\tau)$$