

STATISTIK DAN STOKASTIK  
TEKNIK FISIKA ITS

# KLASIFIKASI DAN HUBUNGAN PROSES STOKASTIK

# KLASIFIKASI BERDASARKAN WAKTU

- Kontinyu jika  $X(t)$  utk setiap  $t$  adalah RV kontinyu
- Diskrit jika  $X(t)$  utk setiap  $t$  adalah RV diskrit
- Campuran jika  $X(t)$  utk setiap  $t$  adalah RV campuran

# STASIONER – TAK STASIONER

- Strictly stationary jika PDF (marginal maupun gabungan) tidak bergantung pd pemilihan waktu asal  $\rightarrow$  tdk ada sifat yg berubah thd waktu
- Wide-sense stationary (WSS) jika baik mean maupun autokorelasi tidak bergantung pd pemilihan waktu asal:
  - $E[X(t)]$  tdk bergantung pd  $t$
  - $R_x(t_1, t_2) = R_x(t_1 - t_2) = R_x(\tau)$  utk setiap  $t_1$  dan  $t_2 \rightarrow$  autokorelasi bergantung hanya pd perbedaan waktu
- Nonstationary jika tdk stasioner
- strict stationary  $\Rightarrow$  wide-sense stationary
- strict stationary  $\nLeftarrow$  wide-sense stationary

**Contoh 2.2.3.** *Tunjukkan apakah proses berikut stasioner atau tidak?*

$$X_t = Z_0 \cos(ct)$$

dengan  $Z_t, t = 0, \pm 1, \dots$ , suatu variabel random independen dengan mean 0 dan variansi  $\sigma^2 < \infty$  dan  $c$  suatu konstanta.

*Jawab :* Akan ditunjukkan apakah sifat-sifat proses  $W - S$  stasioner berlaku atau tidak.

1.  $E(X_t) = E(Z_0 \cos(ct)) = E(Z_0) \cos(ct) = 0$  dengan substitusi  $E(Z_0) = 0$ , suatu konstanta
2.  $E(|X_t|^2) = E(|Z_0 \cos ct|^2) \leq E(Z_0^2) = \sigma^2 < \infty$  dengan substitusi  $|\cos ct| \leq 1$
- 3.

$$\begin{aligned} \text{Cov}(X_{t+h}, X_t) &= E(X_{t+h} X_t) \\ &= E((Z_0 \cos c(t+h))(Z_0 \cos ct)) \\ &= \sigma^2 \cos[c(t+h)] \cos[ct] \\ &= \frac{\sigma^2}{2} [\cos(2ct + ch) + \cos(ch)] \end{aligned}$$

bergantung pada  $t$  jika  $c \neq 2\pi.k, k \in \mathbb{Z}^+$ . Dapat disimpulkan bahwa  $X_t$  bukan proses  $(W - S)$  stasioner.

**Contoh 2.3.1.** Diketahui  $\{X_t\}$  adalah barisan variabel random independen, sedemikian hingga

$$X_t \sim \text{Exp}(1) \quad t \text{ ganjil}$$

$$X_t \sim N(1, 1) \quad t \text{ genap}$$

maka:

1.  $E(X_t) = 1$  konstan, tidak dipengaruhi waktu.
2.  $EX_t^2$  berhingga
3.  $\text{Var}(X_t) = \gamma_X(0) = 1$   
Untuk  $h \geq 1$ ,  $\gamma_X(h) = \text{cov}(X_{t+h}, X_t) = E(X_t X_{t+h}) - E(X_t)E(X_{t+h}) = E(X_t)E(X_{t+h}) - E(X_t)E(X_{t+h}) = 0$

Terlihat proses diatas merupakan proses stasioner ( $W-S$ ). Akan tetapi  $\{X_t\}$  dan  $\{X_{t+h}\}$  memiliki distribusi berbeda untuk  $h \neq 0$  yakni  $\{X_t\}$  tidak bersifat strictly stasioner.

# Contoh

Tunjukkan bahwa proses acak :

$$X(t) = A \cos(\omega t + \theta)$$

merupakan wide-sense stationary (w.s.s), jika  $A$  dan  $\omega$  konstan dan  $\theta$  berdistribusi uniform pada interval  $(0, 2\pi)$ .

Jawab :

Karena dibuktikan bahwa nilai mean dari  $x(t)$  adalah nol dan

$$R_{xx}(t_1, t_2) = \frac{A^2}{2} \cos \omega(t_1 - t_2) \Rightarrow R_{xx}(t_2 - t_1)$$

maka  $x(t)$  adalah w.s.s

# Contoh

Proses acak  $x(t)$  memiliki fungsi autokorelasi

$$R_{xx}(\tau) = 25 + \frac{4}{1 + 6\tau^2}$$

- a) apakah  $x(t)$  merupakan white?
- b) apakah fungsi tersebut valid sebagai fungsi autokorelasi?
- c) Dapatkan mean dan variansi dari proses  $x(t)$

# Penyelesaian (a)

Suatu proses acak dikatakan wss jika memiliki nilai mean yang konstan.

Hampir semua proses regular memenuhi ketentuan:

$$\begin{aligned}\lim_{\tau \rightarrow \infty} R_{xx}(\tau) &= \bar{X}^2 \\ &= \lim_{\tau \rightarrow \infty} 25 + \frac{4}{1+6\tau^2} \\ &= 25 + 0 \\ &= 25\end{aligned}$$

Sehingga  $\bar{X}^2 = 25$  dan  $\bar{X} = 5$  (konstan)

Jadi proses  $x(t)$  adalah w.s.s



# Penyelesaian (b)

$R_{xx}(\tau)$  valid sebagai fungsi autokorelasi jika

- $R_{xx}(\tau) = R_{xx}(-\tau)$

$$25 + \frac{4}{1+6\tau^2} = 25 + \frac{4}{1+6(-\tau)^2} \quad \rightarrow \text{terpenuhi}$$

- $|R_{xx}(\tau)| \leq R_{xx}(0)$

$$\begin{aligned} R_{xx}(0) &= 25 + \frac{4}{1+6 \cdot 0} \\ &= 25 + 4 \\ &= 29 \end{aligned}$$

$\rightarrow$  terpenuhi

# Penyelesaian (c)

- Mean :

$$\bar{X} = E[X(t)] = \pm 5$$

- Variansi:

$$\begin{aligned}\sigma_x^2 &= E[X^2(t)] - E[X(t)]^2 \\ &= R_{xx}(0) - \bar{X}^2 \\ &= 29 - 5^2 \\ &= 4\end{aligned}$$

# White - Ergodic

- White jika nilainya pd waktu yg berbeda tdk berkorelasi  $\rightarrow$  autokovarian selalu nol:

$$C_x(t_1, t_2) = 0 \text{ atau}$$

$$R_x(t_1, t_2) = \bar{x}(t_1) \bar{x}(t_2) \quad \forall t_1 \neq t_2$$

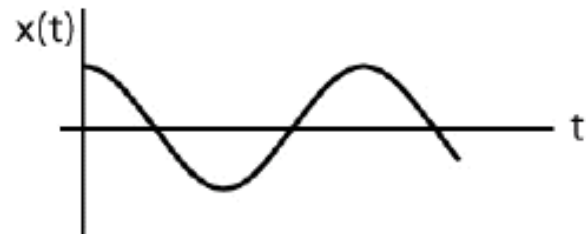
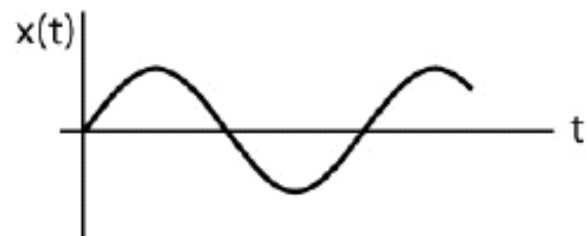
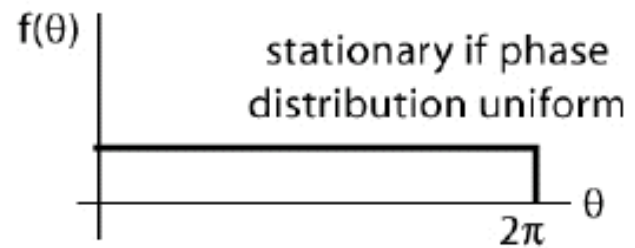
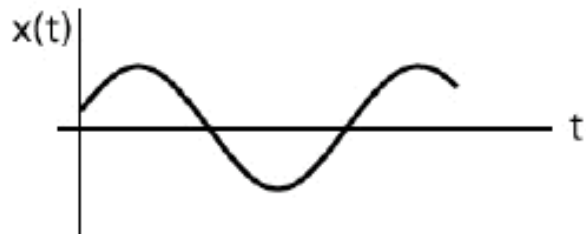
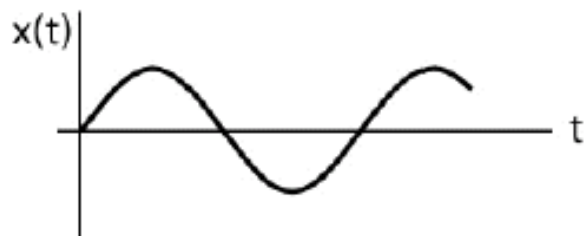
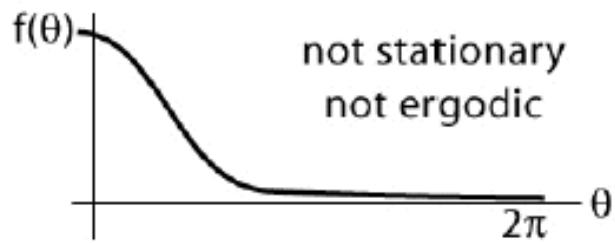
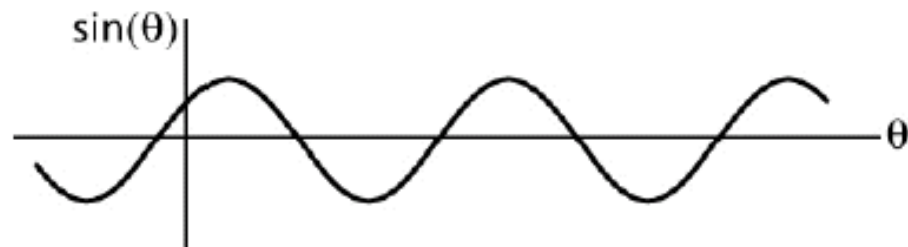
- Ergodik jika nilai rata-rata ensemble (yaitu mean) sama dng nilai rata-rata waktu dr setiap fungsi sampel  $x(t)$  yg didefinisikan sbb:

$$\bar{x}(\omega) = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t) dt$$

$$x(t) = A \sin(\omega t + \theta)$$

$A, \omega$  fixed

$\theta$  random



# Proses Ergodik

Momen kedua pertama dr proses ergodik memiliki interpretasi fisik:

- mean adalah komponen dc
- mean-square adalah daya rata-rata
- variansi adalah daya rata-rata dr komponen non-dc
- deviasi standar adalah nilai efektif dr komponen non-dc

# Hubungan Dua Proses Random

- Tidak berkorelasi jika fungsi korelasi silang merupakan perkalian dari mean masing-masing untuk setiap waktu
- Ortogonal jika fungsi korelasi silang bernilai 0 untuk setiap waktu
- Independen jika setiap himpunan dari variabel acak saling bebas
- Jointly w.s.s

# Syarat $x(t)$ dan $y(t)$ Jointly WSS

1.  $x(t)$  adalah w.s.s
2.  $y(t)$  adalah w.s.s
3. Fungsi korelasi silang dari  $x(t)$  dan  $y(t)$  tidak bergantung pada waktu pengukuran tetapi bergantung pada selisih waktu pengukuran

$$R_{XY}(t, t + \tau) = R_{XY}(\tau)$$

$$R_{YX}(t, t + \tau) = R_{YX}(\tau)$$

# Contoh

Diberikan proses acak :

$$X(t) = A \cos \omega t + B \sin \omega t$$

$$Y(t) = B \cos \omega t - A \sin \omega t$$

dimana  $A$ ,  $B$  variabel acak dengan mean nol dan  $\omega$  konstan.  
 $A$ ,  $B$  memiliki variansi yang sama dan tidak berkorelasi.  
Tunjukkan bahwa kedua proses tersebut merupakan jointly  
w.s.s!



# Jawab

Harus dicek dengan ketiga syarat jointly w.s.s

1. Mean dari  $x(t) \rightarrow E[X(t)]$  adalah konstan

$$\begin{aligned} E[X(t)] &= E[A \cos \omega t + B \sin \omega t] \\ &= E[A \cos \omega t] + E[B \sin \omega t] \\ &= \cos \omega t E[A] + \sin \omega t E(B) \\ &= 0 + 0 = 0 \end{aligned}$$

Mean dari  $y(t) \rightarrow E[Y(t)]$  adalah konstan

$$\begin{aligned} E[Y(t)] &= E[B \cos \omega t - A \sin \omega t] \\ &= E[B \cos \omega t] - E[A \sin \omega t] \\ &= \cos \omega t E[B] + \sin \omega t E(A) \\ &= 0 + 0 = 0 \end{aligned}$$

# Jawab (cont...)

2. Fungsi Autokorelasi harus memenuhi ketentuan

$$\rightarrow R_{XX}(t, t+\tau) = R_{XX}(\tau)$$

$$\rightarrow R_{YY}(t, t+\tau) = R_{YY}(\tau)$$

# Jawab (cont...)

$$\begin{aligned}R_{XX}(t, t + \tau) &= E[X(t)X(t + \tau)] \\&= E[(A \cos \omega t + B \sin \omega t)(A \cos \omega(t + \tau) + B \sin \omega(t + \tau))] \\&= E[A^2 \cos \omega t \cos \omega(t + \tau) + AB \sin \omega t \cos \omega(t + \tau) + AB \cos \omega t \sin \omega(t + \tau) + B^2 \sin \omega t \sin \omega(t + \tau)] \\&= E[A^2 \cos \omega t \cos \omega(t + \tau)] + E[AB \sin \omega t \cos \omega(t + \tau)] + E[AB \cos \omega t \sin \omega(t + \tau)] + E[B^2 \sin \omega t \sin \omega(t + \tau)] \\&= \cos \omega t \cos \omega(t + \tau) E[A^2] + \sin \omega t \cos \omega(t + \tau) E[AB] + \cos \omega t \sin \omega(t + \tau) E[AB] + \sin \omega t \sin \omega(t + \tau) E[B^2]\end{aligned}$$

diketahui bahwa A dan B tidak berkorelasi, sehingga :

$$\begin{aligned}R_{XX}(t, t + \tau) &= \sigma^2 \cos(\omega t) \cos(t + \tau) + \sigma^2 \sin(\omega t) \sin(t + \tau) \\&= \sigma^2 \{\cos(\omega t - \omega(t + \tau))\} \\&= \sigma^2 \cos(-\omega \tau) \\&= \sigma^2 \cos(\omega \tau) \\&= R_{XX}(\tau)\end{aligned}$$

Syarat pertama terpenuhi.

# Jawab (cont...)

$$\begin{aligned}R_{YY}(t, t + \tau) &= E[Y(t)Y(t + \tau)] \\&= E\left[(B \cos \omega t - A \sin \omega t)(B \cos(\omega(t + \tau)) - A \sin \omega(t + \tau))\right] \\&= E\left[B^2 \cos \omega t \cos \omega(t + \tau) - AB \sin \omega t \cos \omega(t + \tau) - AB \cos \omega t \sin \omega(t + \tau) + A^2 \sin \omega t \sin \omega(t + \tau)\right] \\&= E\left[B^2\right] \cos \omega t \cos \omega(t + \tau) - E\left[A^2\right] \sin \omega t \sin \omega(t + \tau) \\&= \sigma^2 \cos \omega t \cos \omega(t + \tau) + \sigma^2 \sin \omega t \sin \omega(t + \tau) \\&= \sigma^2 \{\cos(\omega t - \omega(t + \tau))\} \\&= \sigma^2 \cos(-\omega \tau) \\&= \sigma^2 \cos(\omega \tau) \\&= R_{YY}(\tau)\end{aligned}$$

Syarat ke dua terpenuhi.

# Jawab (cont...)

3. Fungsi Korelasi silang harus  $R_{XY}(t, t+\tau) = R_{XY}(\tau)$

$$\begin{aligned} R_{XY}(t, t+\tau) &= E[X(t)Y(t+\tau)] \\ &= E[(A \cos \omega t + B \sin \omega t)(B \cos \omega(t+\tau) - A \sin \omega(t+\tau))] \\ &= E[AB \cos \omega t \cos \omega(t+\tau) + B^2 \sin \omega t \cos \omega(t+\tau) - A^2 \cos \omega t \sin \omega(t+\tau) - AB \sin \omega t \sin \omega(t+\tau)] \\ &= E[AB] \cos \omega t \cos \omega(t+\tau) + E[B^2] \sin \omega t \cos \omega(t+\tau) - E[A^2] \cos \omega t \sin \omega(t+\tau) - E[AB] \sin \omega t \sin \omega(t+\tau) \\ &= E[B^2] \sin \omega t \cos \omega(t+\tau) - E[A^2] \cos \omega t \sin \omega(t+\tau) \\ &= \sigma^2 \{ \sin(\omega t - \omega(t-\tau)) \} \\ &= -\sigma^2 \sin \omega(t-\tau) \cos \omega t + \sigma^2 \cos \omega(t-\tau) \sin \omega t \\ &= \sigma^2 \{ \sin \omega(t-\tau) - \omega t \} \\ &= \sigma^2 \{ \sin \omega \tau \} \\ &= R_{XY}(\tau) \end{aligned}$$

→ Syarat ketiga terpenuhi

# Proses Acak Gaussian

proses acak yang memiliki sekumpulan fungsi  $X(t)$  sebagai variabel acak berdistribusi Gaussian gabungan (*jointly Gaussian*)

$$f_{X(t_1), X(t_2), \dots, X(t_n)}(x_1, x_2, \dots, x_n) = \frac{1}{\sqrt{|2\pi C_x|}} \exp \left[ -\frac{1}{2} (x - \bar{x})' C_x^{-1} (x - \bar{x}) \right]$$

$$C_x = \begin{bmatrix} C_{11} & \dots & C_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ C_{n1} & \dots & C_{nn} \end{bmatrix}$$

$$C_{ij} = \text{cov}[X(t_i), X(t_j)]$$

# Sifat Khusus Proses Gaussian

- Proses ini ditentukan secara penuh oleh nilai mean dan fungsi autokorelasi
- Proses ini adalah stasioner mutlak jika dan hanya jika dia w.s.s
- Proses ini white mutlak (independen) jika dan hanya dia tidak berkorelasi (*wide-sense white*)
- Setiap fungsi linier dari proses Gaussian adalah proses Gaussian juga.
- Respon sistem linier untuk sebuah proses Gaussian adalah proses Gaussian juga.